全球泊 (深圳) 技术有限责任公司

小泊机器人技术参数



QQB7 小泊机器人



QQB7 小泊机器人,是配备 300 万像素高清车牌识别摄像机、智能补光系统、智能语音合成、7 色高亮 LED 显示屏以及快速平稳的直流无刷道闸的一种车道智能管理设备,具备 4G 无线通讯通信网络,方便快捷获取云端赋能,随着云端功能的持续更新,持续迭代,小泊机器人的功能也会跟随云端的提升而更加强大。无线遥控确认放行车辆,云端详细记录每次确认的通讯记录;小泊机器人能够判断车辆移动方向,具备倒车关闸、会车智能仲裁等精细化车道管理功能。小泊机器人不依赖本地管理电脑,从云端获取停车管理服务,能够独立管理车道,控制道闸开启和关闭,是一种精巧完美的停车场出入口车辆管理智能设备。

主要特点



- 智能化程度高:不依赖本地 IT 系统,免电脑、免软件、 免数据库、免加密狗;会车智能仲裁、倒车自动关闸、自 动删除倒车未进场车辆通行记录,智能化车道管理;
- 部署简便: 4G上云, 无需构建本地局域网, 免布网线:
- 场景适应能力强:丰富的电子支付方式,支持包括微信、 支付宝、银联、商业银行免密支付、无感支付;微信获取 电子发票、微信发放电子优惠券;
- 无人值守:智能车道设备感知车道状况,感知车辆通行方向,识别车辆身份,自动放行车辆;自动处理车道无人值守状况下各种异常;
- 移动管理:管理人员手机微信远程管理,包括车场配置、 出入车辆人工放行等,查看车辆通行记录、查看车辆图片 等:
- 双网上云:智能化车道设备具备有线+无线上云能力,双 网互为补充、互为备份:
- 多态确认:可以通过云基遥控器、手机微信、电脑网页确 认放行车辆,云端自动记录,方便灵活;
- 云端远程升级: 在线设备可通过云端实现远程自动升级;
- 一键呼叫:无人值守车道,停车用户扫描车道二维码,一 键直呼管理人员,获取帮助,无需增加额外硬件设施;
- 城市级平台:云端与国内主要城市交管委车辆信息管理平台无缝对接,向城市管理平台提供包括车辆出入记录在内



的数据资源,为城市管理者构建"可看,可用,会思考" 为目标的智慧城市添砖加瓦。

一键呼叫





倒车自动关闸

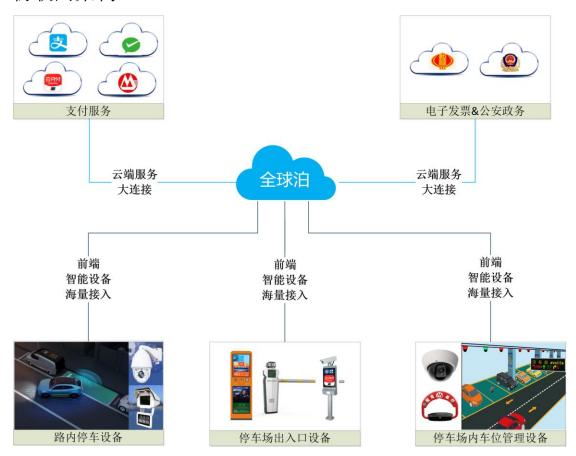


会车智能仲裁





物联网架构





技术参数

- 显示屏: 64*64 点阵七色 LED 显示,图型指示,可循环显示通知信息、节假日祝福信息,实现车道人性化管理;
- 网络:以太网、4G双网络备份,网络状态图像提示:
- 视频采集器: 300 万像素高清车牌识别图像信息采集器, 图像传感器 1/3″ CMOS, 图像分辨率 720P CIF4 CIF;
- 车牌识别率: 白天车牌识别率 99.99%, 夜间 99.95%, 号牌检出率白天≥99.9%; 夜间≥99.7%;
- 可识别车牌照类型:普通蓝牌、黑牌、黄牌、双层黄牌、警车车牌、新式武警车牌、新式军牌、使馆车牌、港澳进出大陆车牌:
- 感知车辆通行方向:视频+超声波(选配);
- 云基遥控器: 433MHz, 遥控放行、云端记录;
- 最佳拍摄范围 3-10 米;
- 适应车速 0-30 公里/小时;
- 智能补光:智能感光,自动开关;
- 内存容量:长租车白名单 10 万条,禁止出入场黑名单 10 万条,出入记录 10 万条;
- 道闸驱动:直流无刷;
- 闸杆长度: 3-6 米;
- 道闸起降速度: 2-6 秒可调;
- 颜色: 灰白。



电气指标

供电电源: 220V电源供电



外形尺寸 (宽*厚*高mm: 408.9*238*1382.9)

